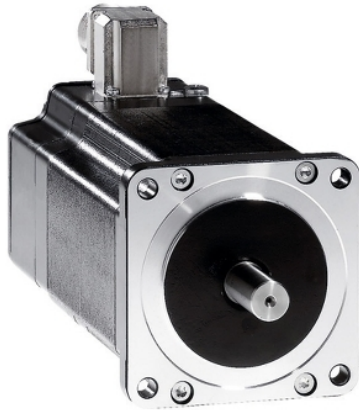


## Tehničke karakteristike proizvoda

### Karakteristike

## BRS397W360FBA

3-phase stepper motor - 2.26Nm - shaft  $\tilde{A}$   
12mm - L=68 mm - with brake - term box



### Osnovne informacije

Kompatibilnost grupe proizvoda	Lexium SD3
Tip proizvoda ili komponente	Motor za kontrolu kretanja
Kratko ime uređaja	BRS3
Maksimalna mehanička brzina	3000 rpm
Tip motora	3-fazni koračni motor
Broj polova motora	6
Granice napona	230 V AC 325 V DC
Nosači za montažu	Prirubnica
Veličina prirubnice motora	85 mm
Dužina	157 mm
Prečnik prirubnice	60 mm

### Dopunske informacije

Dubina prirubnice	2 mm
Broj otvora za montažu	4
Prečnik otvora za montiranje	6,5 mm
Prečnik kruga za otvore	98,99 mm
Električni priključak	Priključna kutija
Kočnica držanja	Sa
Vratilo	Gladak
Druga osovina	Bez drugog vratila
Prečnik osovine	12 mm
Dužina osovine	30 mm
Nazivni moment	2 N.m
Vršni moment pri nultoj brzini	1,9 N.m
Stalni moment pri nultoj brzini	1,9 N.m
Moment držanja	2,26 N.m
Inercija rotora	1,1 kg.cm <sup>2</sup>
Rezolucija	1.8 °, 0.9 °, 0.72 °, 0.36 °, 0.18 °, 0.09 °, 0.072 °, 0.036 ° uga koraka 200, 400, 500, 1000, 2000, 4000, 5000, 10000 koraka broj punih koraka po obrtaju
Greška tačnosti	+/- 6 arc min
Maksimalna početna frekvencija	5,3 kHz
[in] nazivna struja	1,75 A
Otpornost	6,5 $\Omega$ (namotavanje)
Vremenska konstanta	7 milisekundi
Maksimalna radijalna sila Fr	100 N (prvi kraj osovine) 50 N (drugi kraj osovine)
Maksimalna osovinska sila Fa	175 N (zatezna sila) 30 N (pritisak sile)
Servisni vek u satima	20000 sati (noseći)

Ugaono ubrzanje	200000 rad/s <sup>2</sup>
Masa proizvoda	2,1 kg





## Okruženje

Standardi	IEC 60072-1 IEC 50347
Tip hlađenja	Prirodno strujanje vazduha
Temperatura okoline za rad uređaja	-25...40 °C
Temperatura okoline za skladištenje	-25...70 °C
Nadmorska visina za rad uređaja	<= 1000 m bez smanjenja snage
Relativna vlažnost	15...85 % bez kondenzacije
Otpornost na vibracije	20 m/s <sup>2</sup> maksimum A u skladu sa IEC 60034-14
Ip stepen zaštite	IP41 čaura vratila: conforming to IEC 60034-5 IP56 ukupno osim čaura vratila: conforming to IEC 60034-5
Temperaturna klasa	F namotavanje u skladu sa IEC 60034-1

## Pakovanje

Unit Type of Package 1	PCE
Number of Units in Package 1	1
Package 1 Height	11,0 cm
Package 1 Width	19,0 cm
Package 1 Length	39,5 cm
Package 1 Weight	3,7 kg

## Održivost ponude

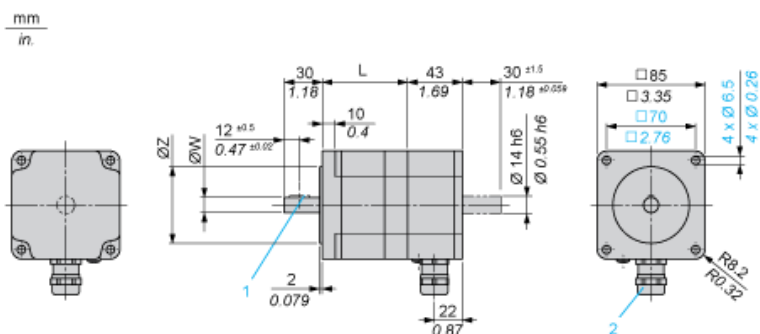
Status održive ponude	Green Premium proizvod
Propis REACH	 <a href="#">REACH Deklaracija</a>
EU RoHS direktiva	Proaktivna usaglašenost (proizvod nije u zakonskom okviru direktive EU RoHS)
Bez žive	Da
RoHS regulativa za Kinu	 <a href="#">RoHS Deklaracija Za Kinu</a>
Informacije o RoHS izuzecima	 <a href="#">Da</a>
Izjava o zaštiti okoliša	 <a href="#">Profil Ekološke Prihvatljivosti Proizvoda</a>
Profil cirkularnosti	Nema potrebe za namenskim operacijama recikliranja
WEEE	Ovaj proizvod je na tržištima Evropske unije neophodno odložiti u skladu sa specifičnim smernicama za prikupljanje otpada i nikako ne sme da dospe u kontejnere za otpatke.
Bez PVC	Da

## Ugovorna garancija

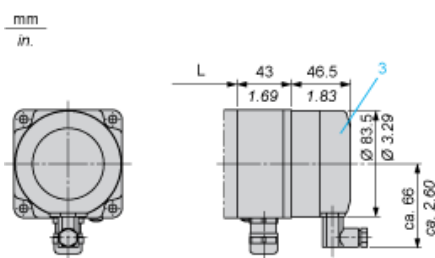
Garancija	18 months
-----------	-----------

Dimensions

BRS39• 3-Phase Stepper Motor in Terminal Box Version



Holding Brake



3 : Holding brake (optional)

Dimensions in mm

L	Shaft diameter ØW	Centring collar ØZ	Woodruff key DIN 6888 (1)	Cable gland (2)
67.5 (+0.6) (-0.8)	12 h6	60 h8	4 x 6.5	ISO M20 x 1.5

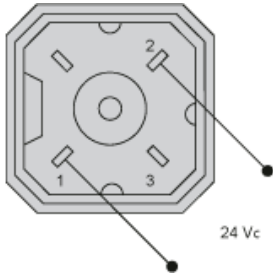
Dimensions in in.

L	Shaft diameter ØW	Centring collar ØZ	Woodruff key DIN 6888 (1)	Cable gland (2)
2.66 (+0.023) (-0.031)	0.47 h6	2.36 h8	0.16 x 0.25	ISO M20 x 1.5

---

Wiring Diagram of Holding Brake

---



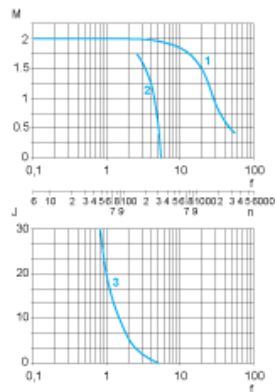
The connector is part of the scope of delivery. Connector designation: Hirschmann type G4 A 5M

---

Torque Characteristics

---

Measurement at 1000 Steps/Revolution, Nominal Voltage DC Bus  $U_N$  and Phase Current  $I_N$



- M : Torque in Nm
- n : Speed in rpm
- f : Frequency in kHz
- J : Rotor inertia in  $\text{kg}\cdot\text{cm}^2$
- 1 : Pull-out torque
- 2 : Pull-in torque
- 3 : Maximum load inertia